1.一种提高北斗B3I捕获跟踪灵敏度的方法，其特征在于，包括以下步骤：

S1、捕获B1C信号，再将B1C码相位参数传递给捕获B3I通道的码环；

S2、启动B3I通道的码环，对[10(k-1),10(k+1)],k∈[1,1023]空间的码相位进行搜索；

所述捕获B1C信号，再将B1C码相位参数传递给捕获B3I通道的码环，包括以下步骤：

启动B1C信号捕获后，判断B1C载噪比是否大于预定阈值；

如果是，则获取B1C码相位参数，并将所述相位参数传递至捕获B3I通道的码环；

如果不是，则舍弃当前卫星号的卫星，切换到下一个卫星的B1C信号去捕获跟踪B3I信号。

2.根据权利要求1所述的一种提高北斗B3I捕获跟踪灵敏度的方法，其特征在于，

所述启动B3I通道的码环，对[10(k-1),10(k+1) ],k∈[1,1023]空间的码相位进行搜索，包括以下步骤：

S21、接收所述B1C码相位参数；

S22、B3I通道的码环复制三分不同相位的本地复制码；

S23、将所述本地复制码与所述B1C码相位参数相乘；

S24、判断相关峰值是否达到阈值；

S25、如果是则开始跟踪B3I；

S26、否则判断码相位是否在[10(k-1),10(k+1)]范围内，如果是则调整码相位并返回到步骤S22，否则结束搜索，其中k∈[1,1023]。